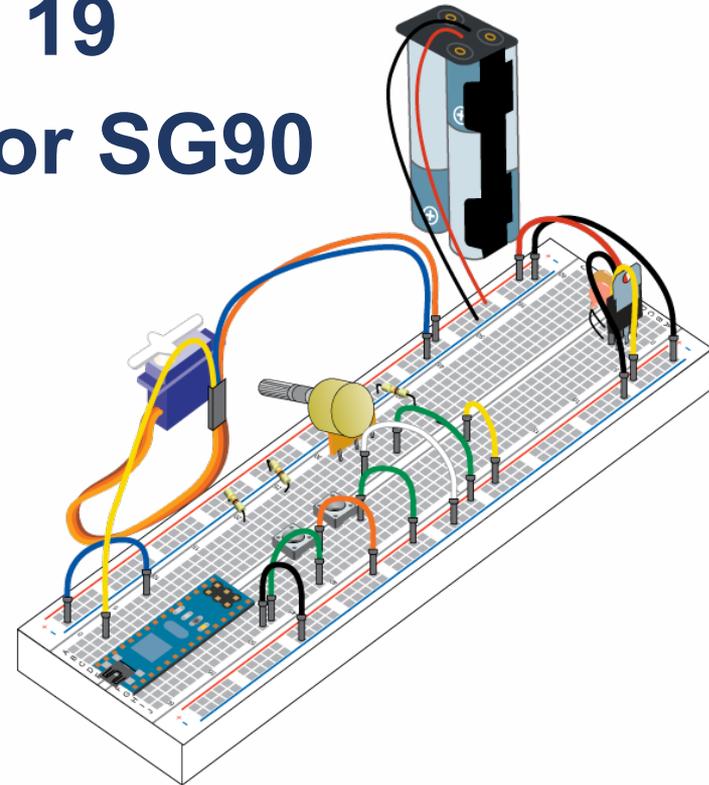


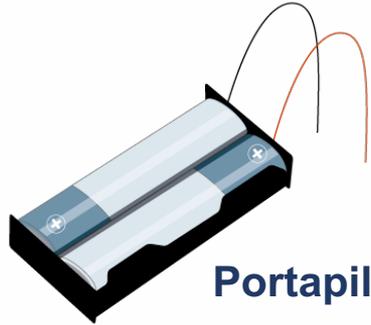
Práctica 19

El Servo Motor SG90





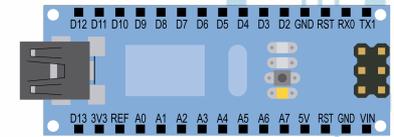
Materiales



Portapilas



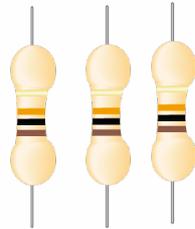
Protoboard



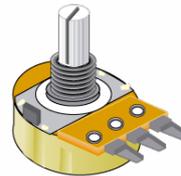
Tarjeta Arduino No. 2



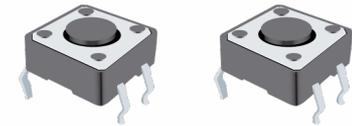
Servomotor SG90



10 K



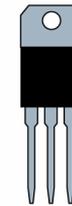
Potenciómetro 10 K



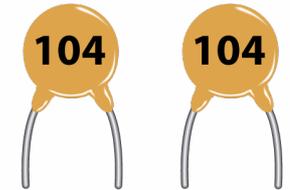
Push Button



Cables de distintos tamaños



Regulador L7805CV



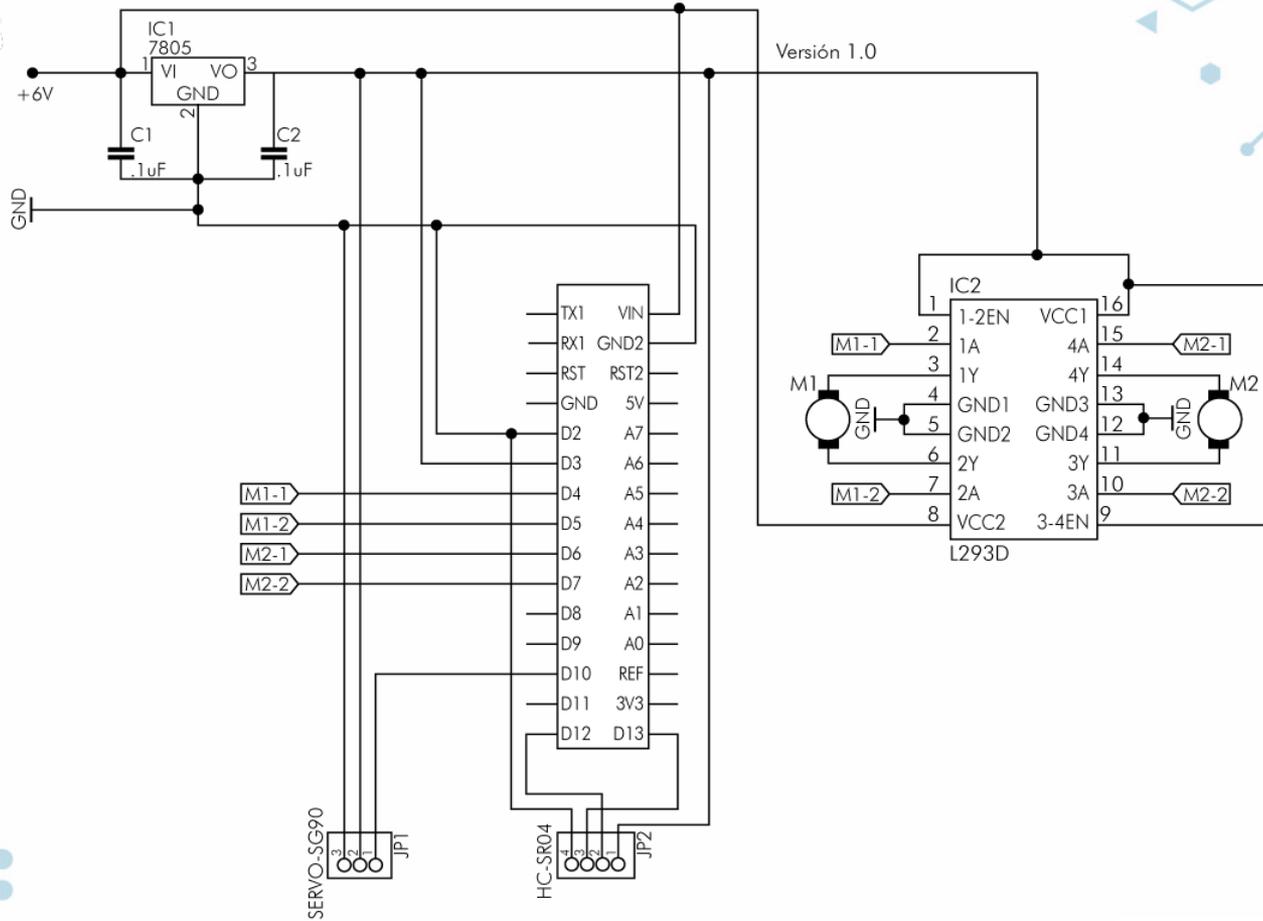
2 Capacitores 104



4 minutos



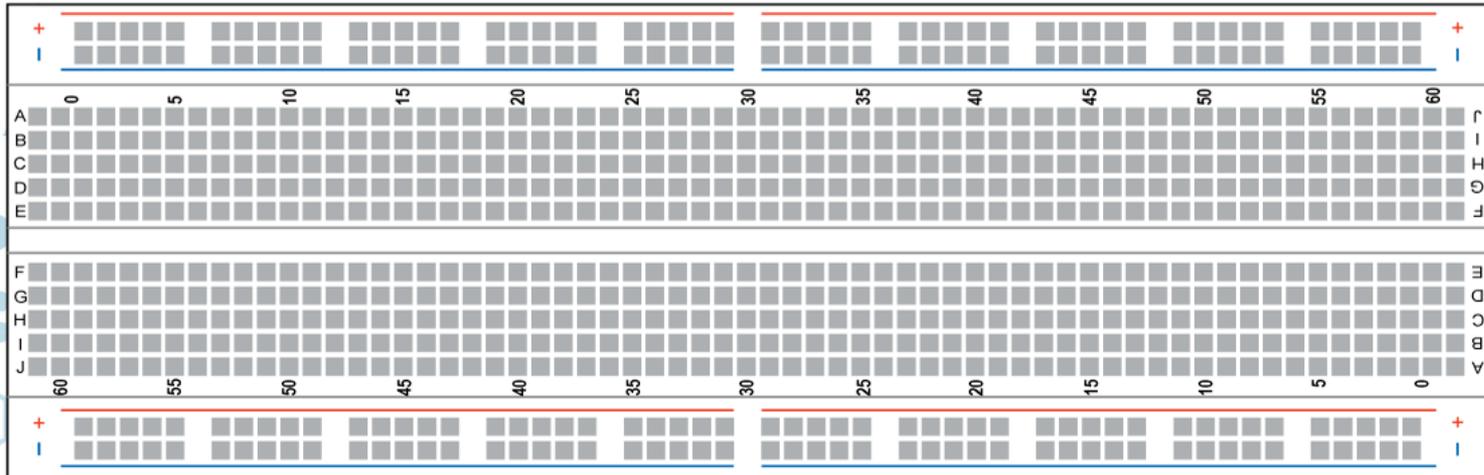
Diagrama esquemático



2 minutos



Iniciamos con la protoboard

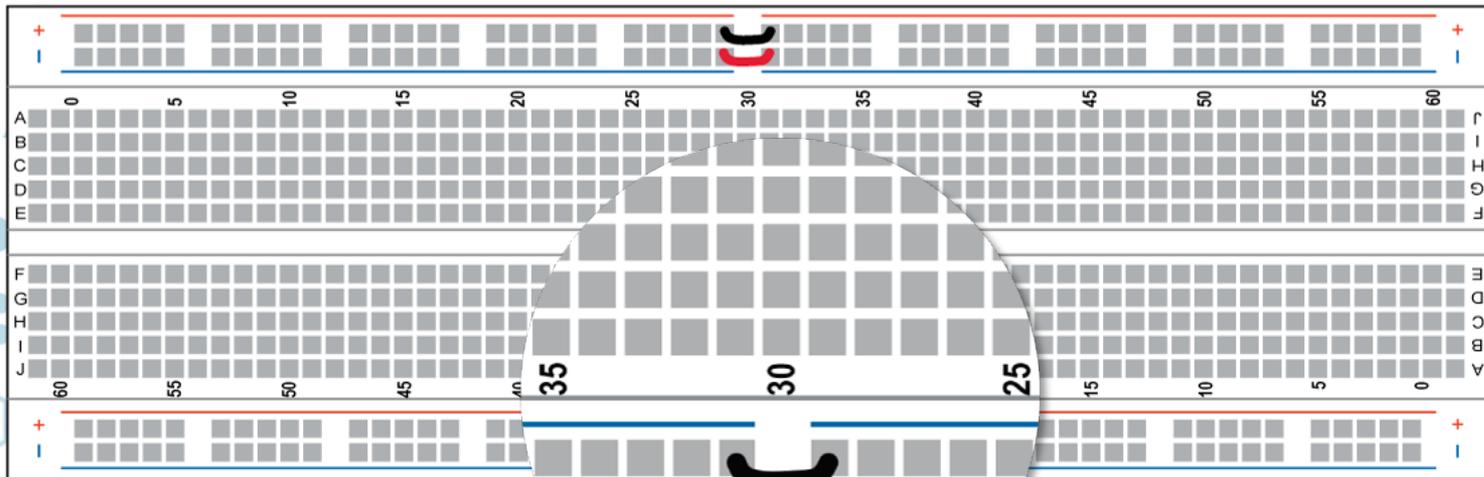


2 minutos



Coloca puentes en las líneas de voltaje de ambos extremos

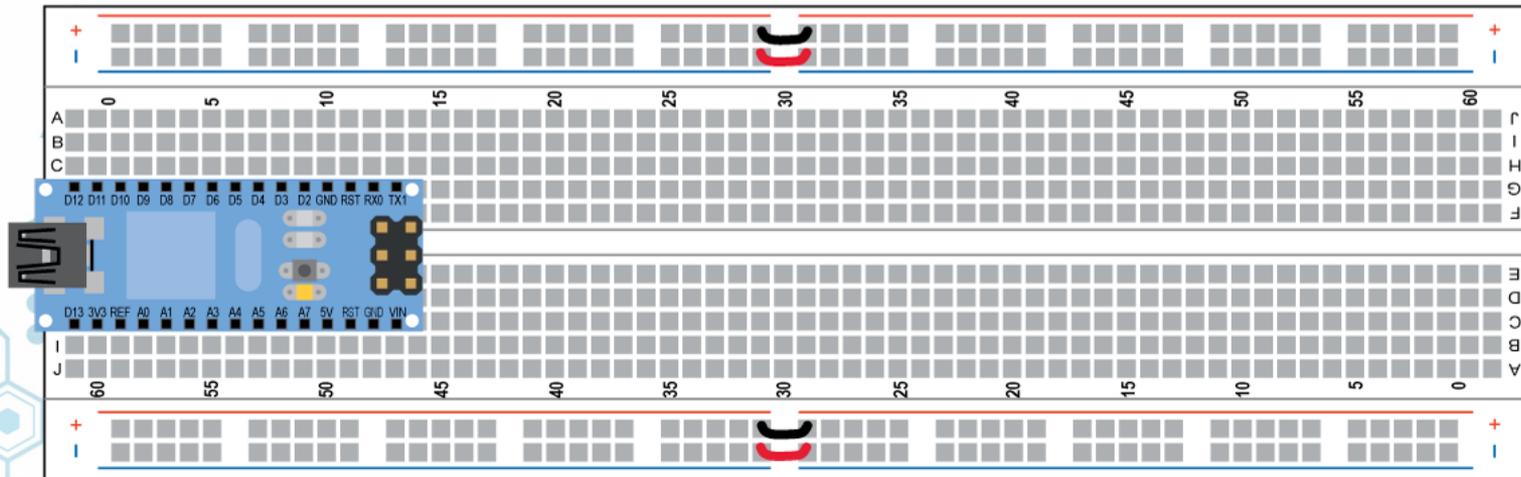
(si tu protoboard es continua, omite este paso)



2 minutos



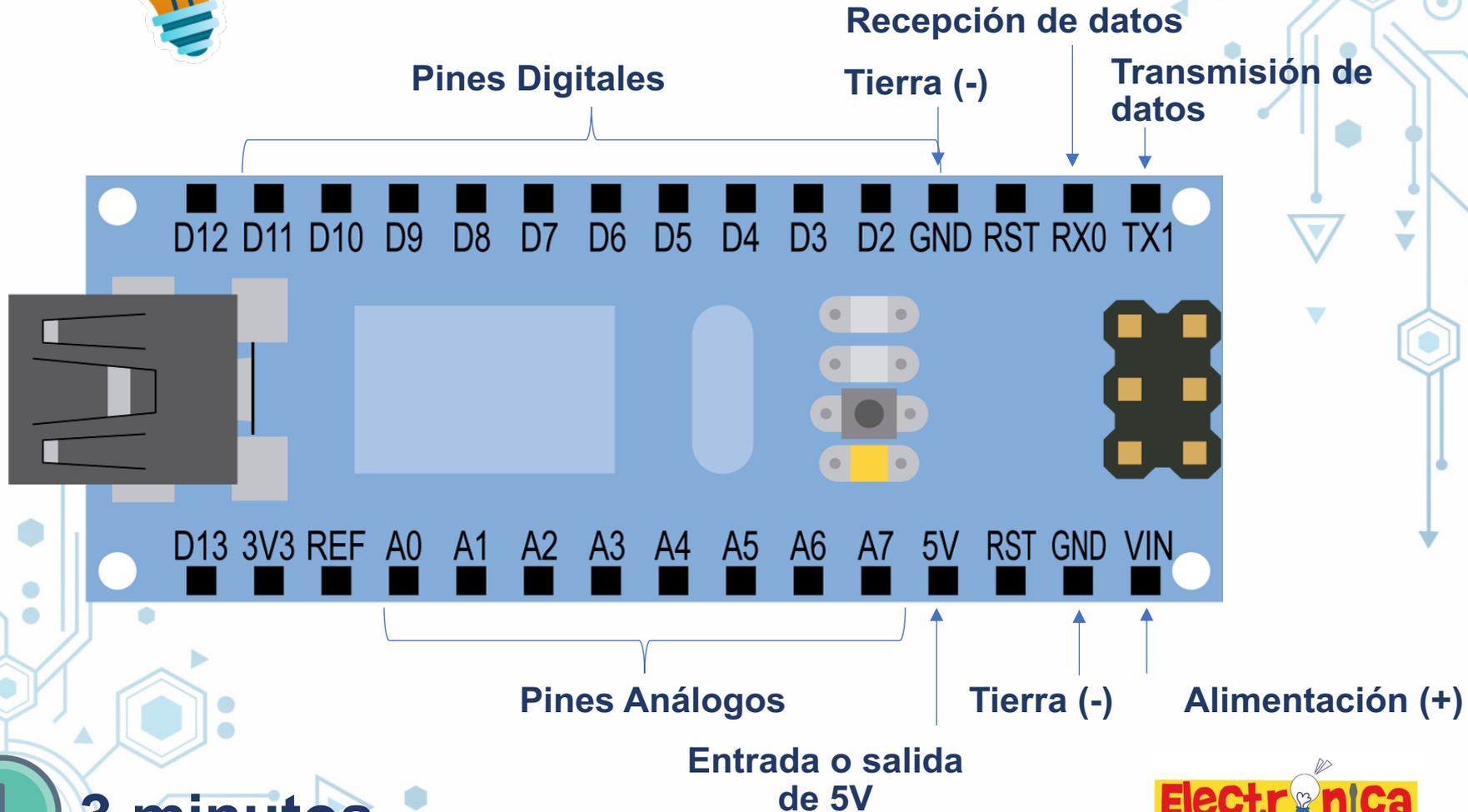
Coloca la Tarjeta Arduino



2 minutos



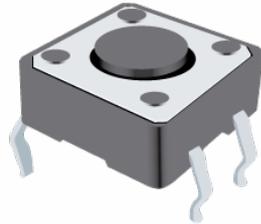
Identifica las terminales



3 minutos

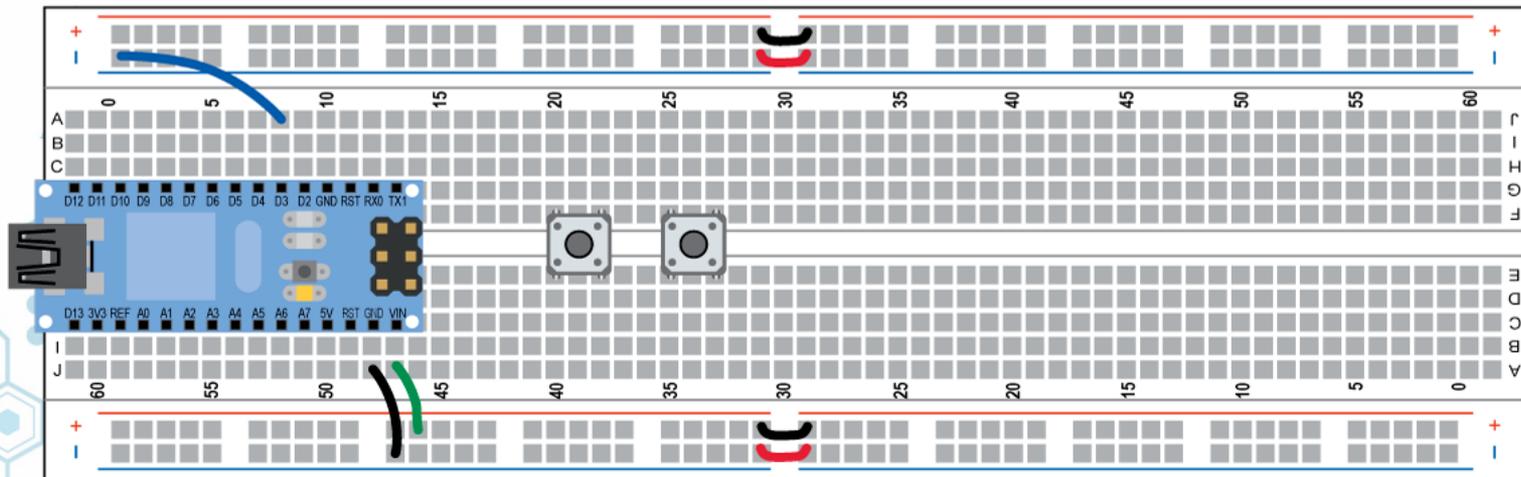


Conecta los push button



El pushbutton es un botón. Al pulsar el botón ambas terminales se conectan pudiendo circular la corriente de una pareja de terminales a la otra.

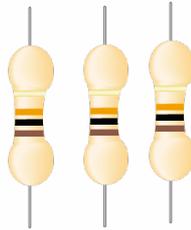
Al soltarlo se desconectan, quedando las dos terminales en circuito abierto, por tanto ya no es posible que circule corriente entre ellas.



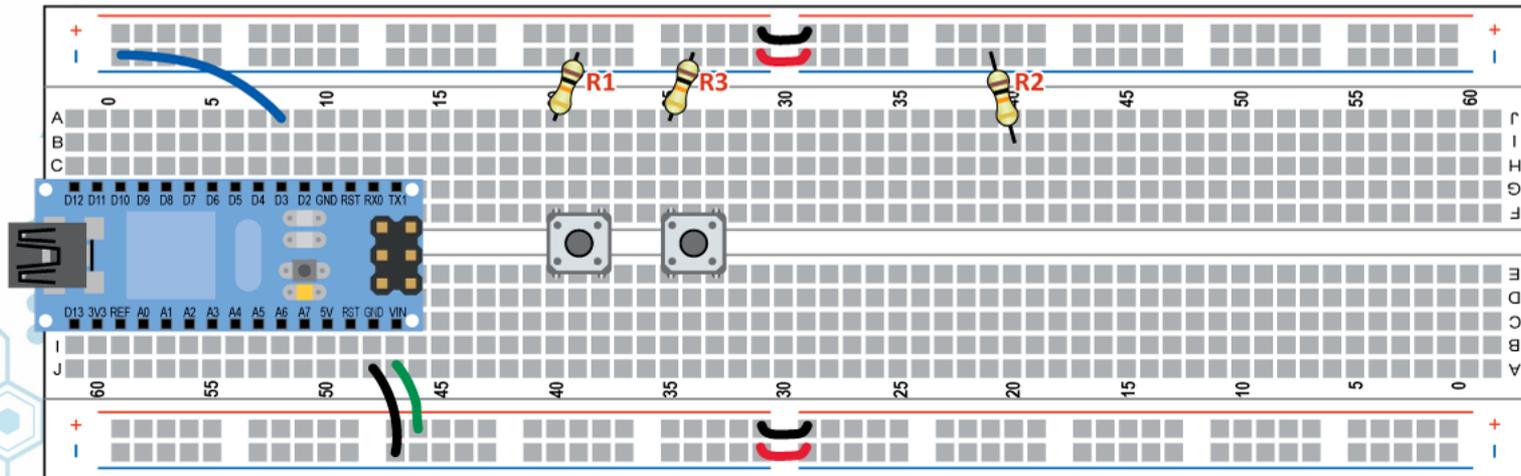
2 minutos



Conecta las resistencias



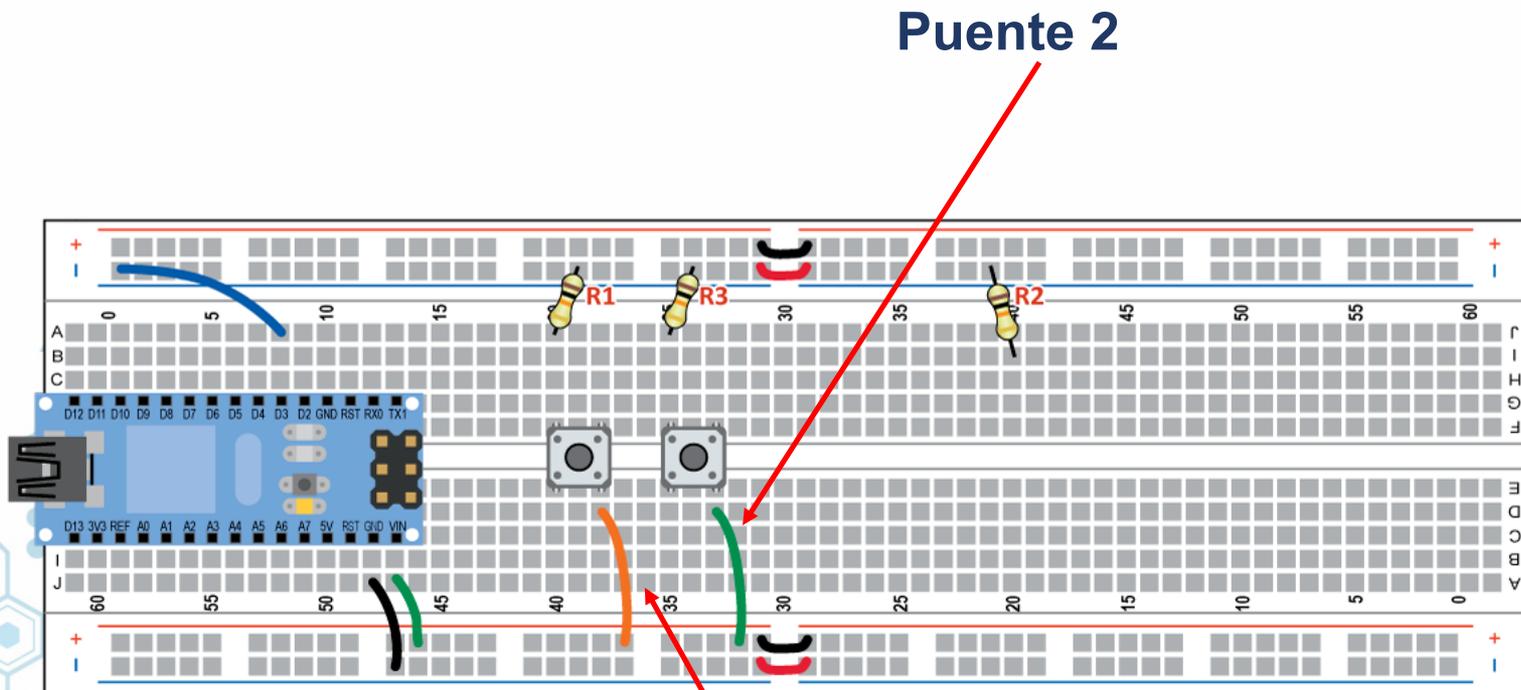
Café, negro, naranja, dorado
10 K



2 minutos



Conecta los puentes hacia positivo



Puentes 2

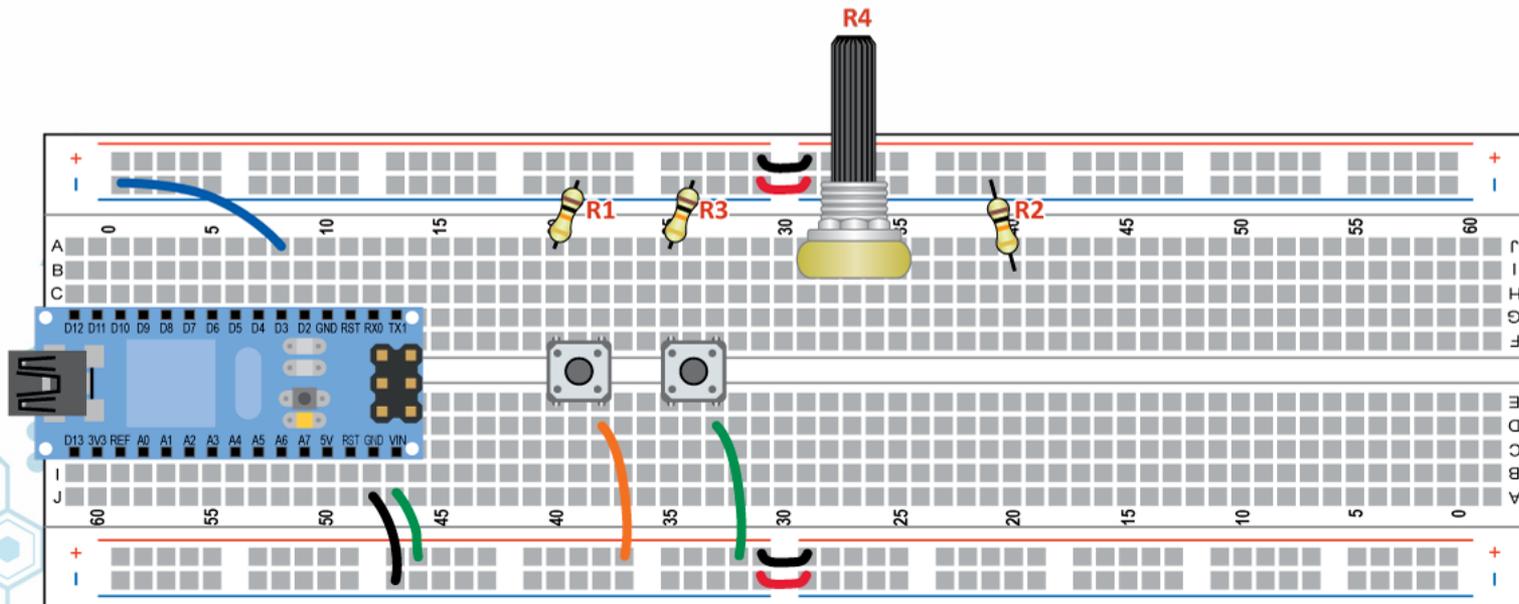
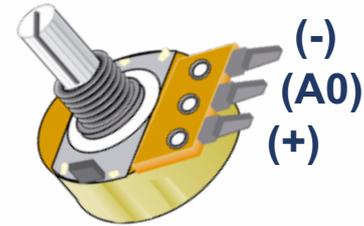
Puentes 1

2 minutos



Conecta el potenciómetro

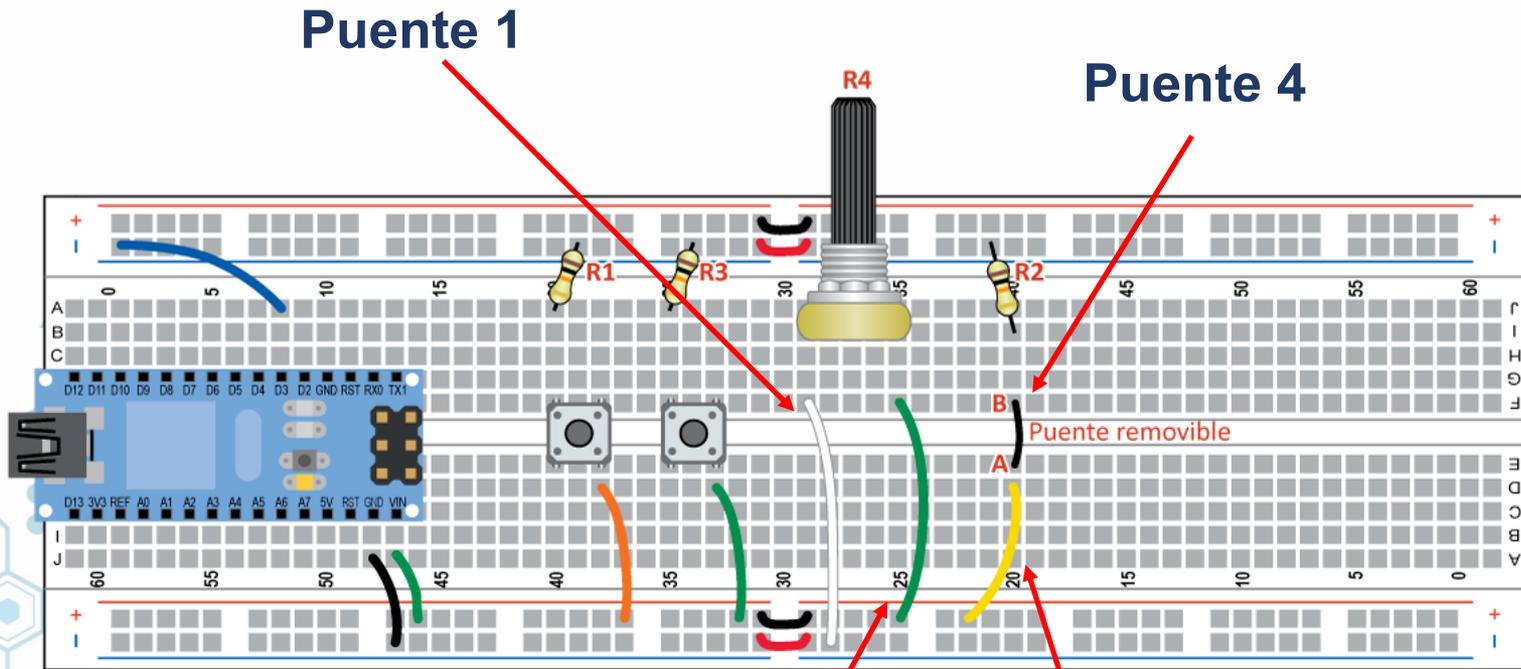
Es una resistencia variable que ajusta manualmente el valor



2 minutos



Conecta los puentes



2 minutos

Puente 2

Puente 3



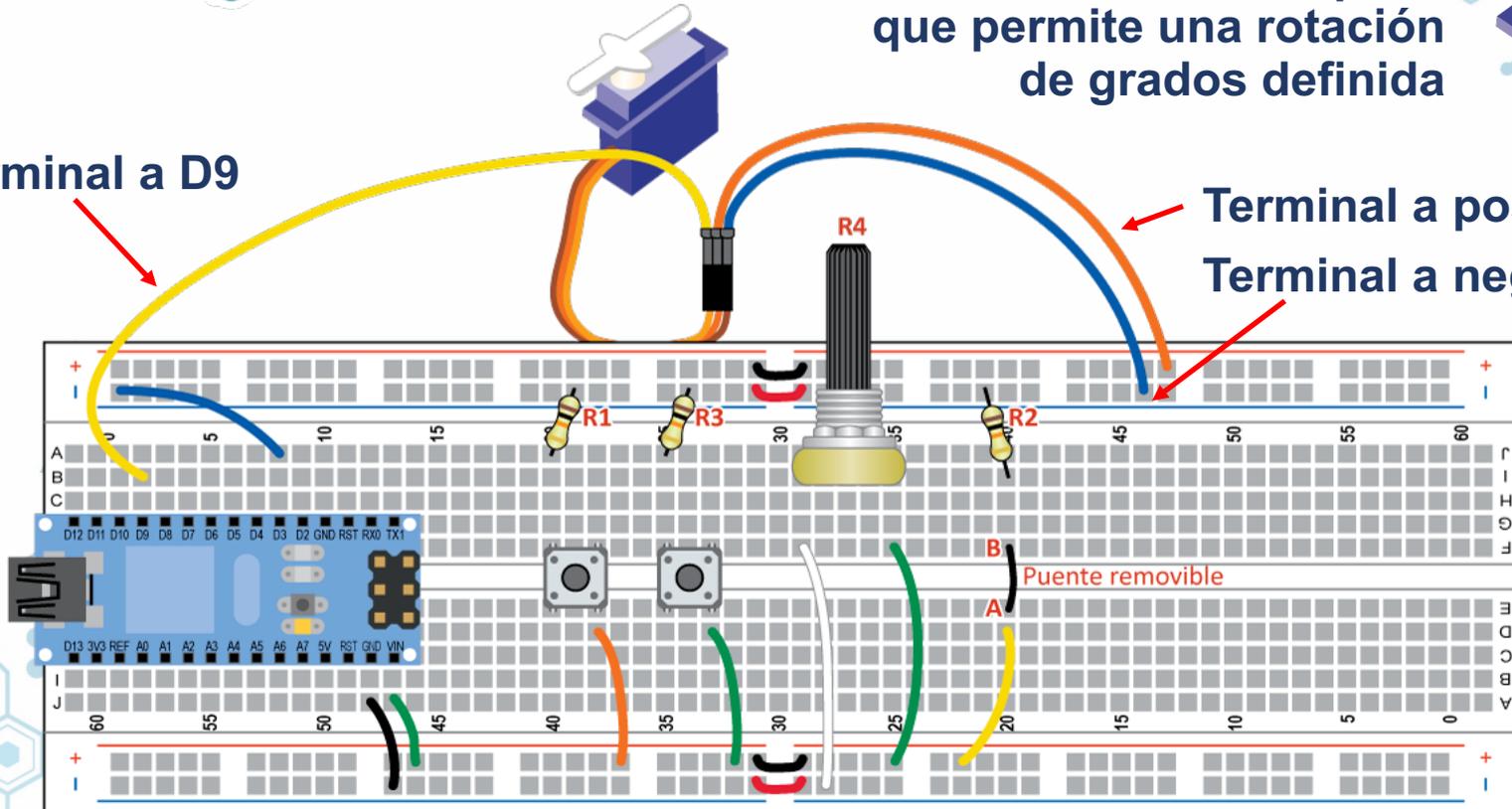
Coloca servomotor y conecta sus terminales

El servomotor es un motor de medio paso que permite una rotación de grados definida



Terminal a D9

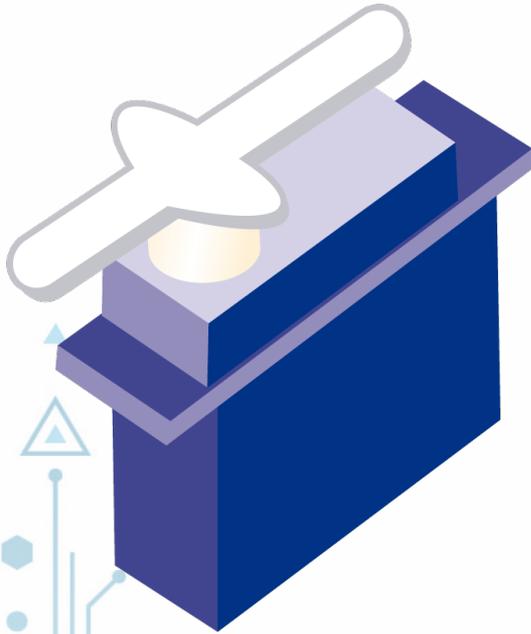
Terminal a positivo
Terminal a negativo



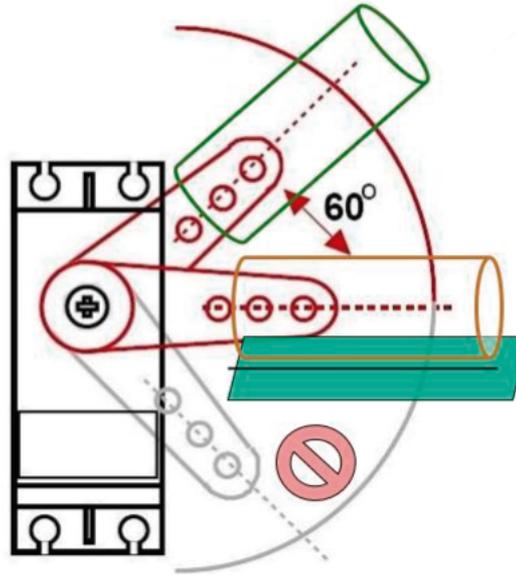
3 minuto



Servo motor SG90



Un servomotor es un tipo especial de motor que permite controlar la posición del eje en un momento dado. Está diseñado para moverse determinada cantidad de grados y luego mantenerse fijo en una posición.



El movimiento del servomotor es sobre su propio eje y regresa a su posición original.



2 minutos

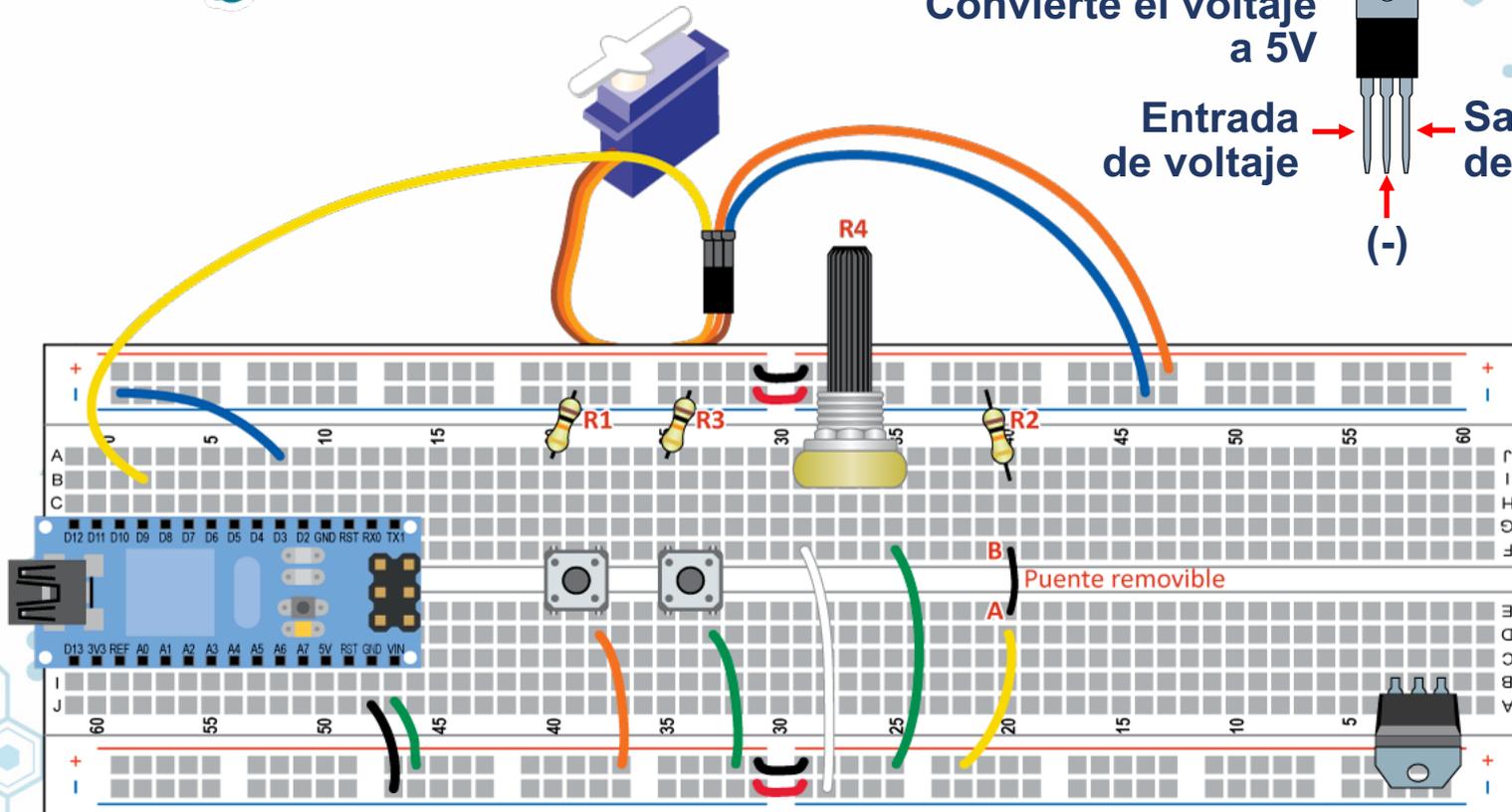
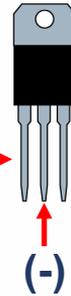


Conectamos el regulador L7805CV

Convierte el voltaje a 5V

Entrada de voltaje

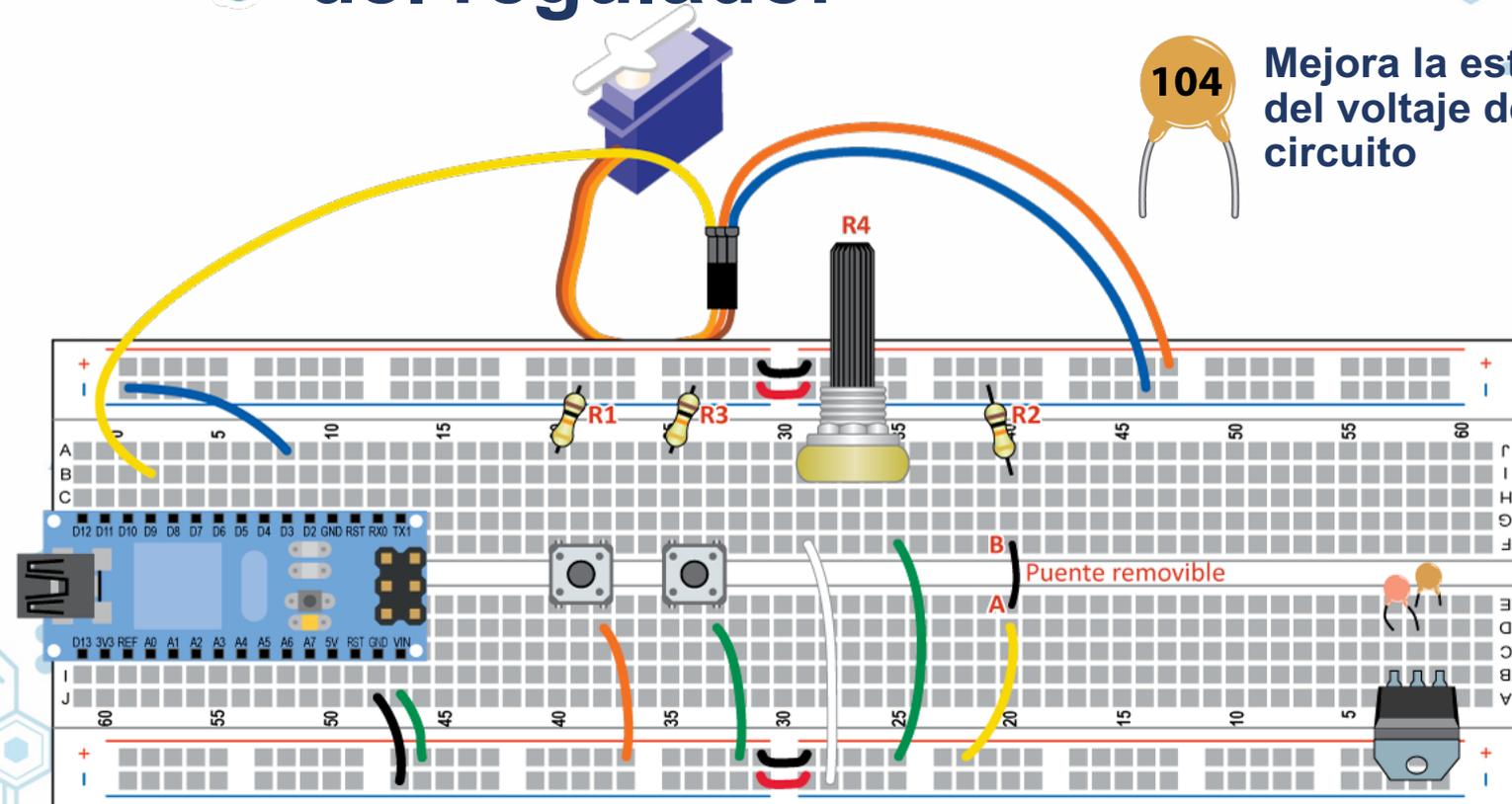
Salida de voltaje



2 minutos



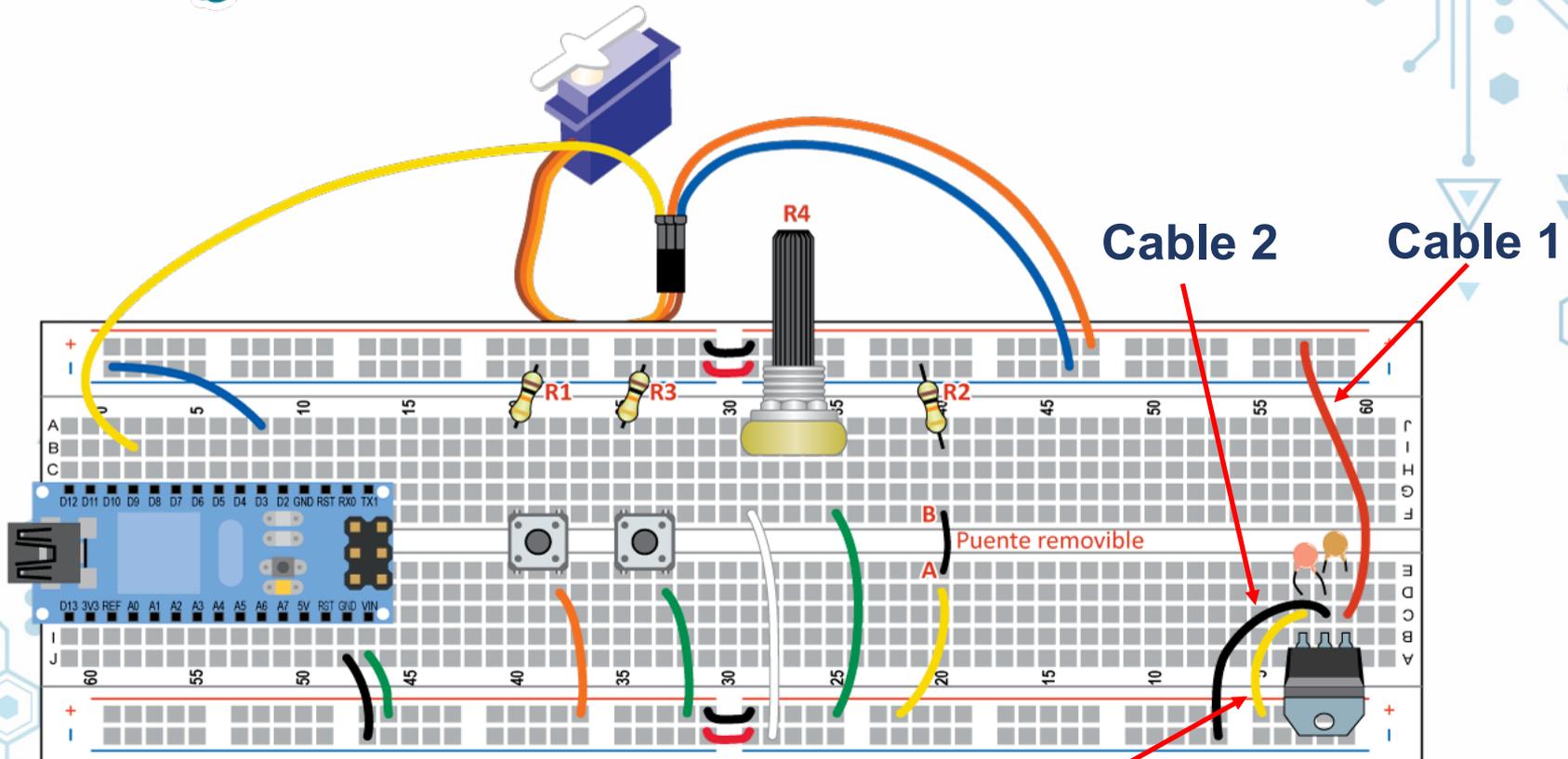
Conecta los 2 capacitores cerámicos, en las terminales del regulador



4 minutos



Conecta los 3 cables de alimentación del regulador

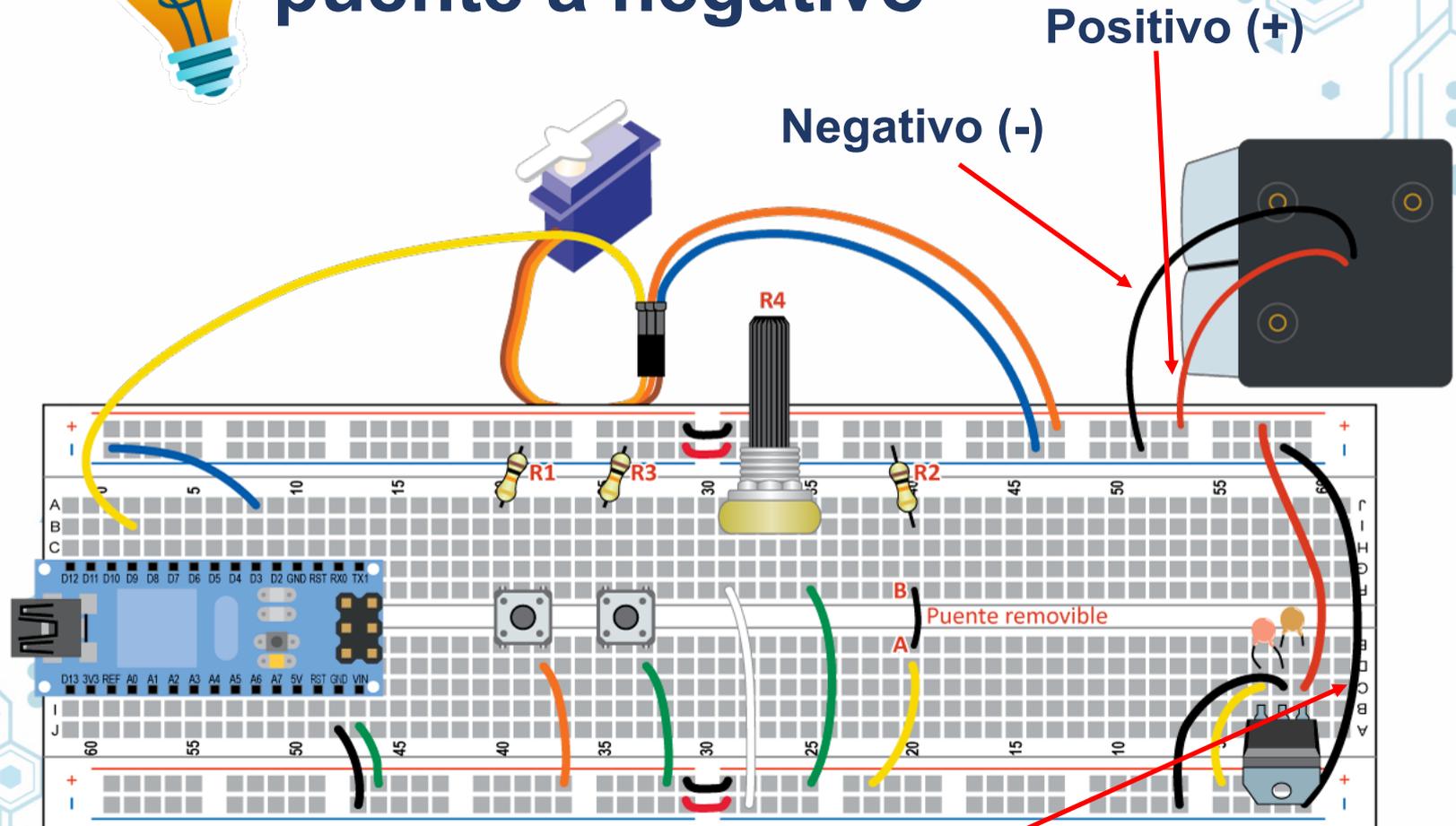


3 minutos

Cable 3



Conecta el portapilas y el puente a negativo



2 minutos

Puente Negativo (-)

